



中华人民共和国国家标准

GB/T 38559—2020

工业机器人力控制技术规范

Specification of industrial robots force control

2020-03-06 发布

2020-10-01 实施

国家市场监督管理总局
国家标准化管理委员会 发布

目 次

前言	III
1 范围	1
2 规范性引用文件	1
3 术语和定义	1
4 力控制技术分类及通用技术参数	3
4.1 总则	3
4.2 按力控制策略分类	3
4.3 按传感方式分类	4
4.4 通用技术参数	4
5 力/力矩传感器选型要求	4
5.1 类型	4
5.2 一般性能指标	4
5.3 特殊性能指标	6
6 力控制应用技术与应用条件	6
6.1 总则	6
6.2 动态力控制技术	7
6.3 恒力控制技术	7
6.4 零力控制技术	7
6.5 碰撞保护技术	8
7 力控制应用设计方法	9
7.1 总则	9
7.2 设计原则	9
7.3 设计步骤	9